

(12)

Sigle du cours

Identification de l'étudiant(e)				Réserve
Nom : Desroches	Prénom : Olivier			1. 2,5 /3
Signature : Olivier Desroches	Matricule : 2310174	Groupe : 9		2. 1 /2
Sigle et titre du cours				3. 1,75 /4
MTH1008 – Algèbre linéaire appliquée				4. 2,5 /3
Professeur	Groupe	Trimestre		5. 2 /4
Houda Trabelsi	TOUS	Automne 2024		6. 4 /4
Jour	Date	Durée	Heures	TOTAL:
Dimanche	17 novembre 2024	2 heures	13h00 à 15h00	13,75 /20
Documentation	Calculatrice	Outils électroniques		
<input checked="" type="checkbox"/> Aucune <input type="checkbox"/> Toute <input checked="" type="checkbox"/> Voir directives particulières	Non-programmable permise (AEP)	Les appareils électroniques personnels sont interdits.		
Directives particulières				
<ol style="list-style-type: none">Le professeur ne répondra à aucune question durant cet examen. Si vous estimez que vous ne pouvez pas répondre à une question pour diverses raisons, veuillez le justifier puis passer à la question suivante.Répondez directement sur le cahier dans les sections réservées à chaque question.3 pages supplémentaires sont disponibles à la fin du cahier.Écrivez votre démarche et vos réponses AU RECTO SEULEMENT. Le verso ne sera ni numérisé, ni corrigé.				
Cet examen contient 6 questions sur un total de 24 pages (Excluant cette page).				
La pondération de cet examen est de 20 %				
Vous devez répondre sur : <input type="checkbox"/> le questionnaire <input checked="" type="checkbox"/> le cahier <input type="checkbox"/> les deux				
Vous devez remettre le questionnaire : <input checked="" type="checkbox"/> oui <input type="checkbox"/> non				
L'étudiant doit honorer l'engagement pris lors de la signature du code de conduite.				

??

QUESTION #1 (3 points)

$$1. A = \begin{pmatrix} 1 & K & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ K & K & -2 \end{pmatrix}$$

2/5
3

$$L_3 \leftarrow L_3 - KL_1$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & K & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & K & -2 \end{pmatrix}$$

$$L_3 \leftarrow L_3 - (1-K)L_2 \quad K(1-K)$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & K & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & K^2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{l} K^2 + K - 3 = 0 \\ \therefore K = 1 \text{ ou } K = -3 \end{array}$$

$$\text{Lorsque } K=3$$

la dernière ligne de la matrice devient que des 0 et donc le rang de la matrice devient 2 et la dimension de l'espace des lignes restes 3

Pour toute autre valeur de K, le rang est 3 et la dimension de l'espace des lignes restes 3

$$2. \begin{pmatrix} 1 & K & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ K & K & -2 \end{pmatrix}$$

Lorsque $K=5$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 5 & 5 & -2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$C_2 \leftarrow C_2 - 5C_1$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 5 & -20 & -2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$C_3 \leftarrow C_3 - 5C_1$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 5 & -20 & 18 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Le $\text{Ker}(A)$ est vertébré car la matrice est composée de 3 vecteurs indépendants et elle est de rang 3

✓
0,75
0,75

QUESTION #1 (suite)

3. A avec $K=2$

??

$$\left(\begin{array}{ccc} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & -2 \end{array} \right) \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$C_2 \leftarrow C_2 - 2C_1 \sim \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & -2 & -2 \end{array} \right) \left(\begin{array}{ccc} 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$C_3 \leftarrow C_3 - C_2 \sim \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & -2 & 0 \end{array} \right) \left(\begin{array}{ccc} 1 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

Im(A)

Une base de l'image de A avec $K=2$

$$\text{est } \text{Im}(A) = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\frac{0,75}{0,75}$$

QUESTION #1 (suite)

QUESTION # 2 (2 points)

$$e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{base canonique}$$

$$T(x) = T\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right), T\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right), T\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = A$$

Or si OIS

Voir la matrice canoniquement associée à T

2. $\text{Ker}(A)$?

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad 0[0, 5]$$

$$C_2 \leftarrow C_2 - 2C_1 \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

non $\vec{0} \in \text{Ker } A$
 donc $\text{Ker } A \neq \emptyset$

Le noyau de A est l'ensemble vide car A est composé de 3 vecteurs linéairement indépendants et A est de rang A

A est de rang A ??

3. Comme vu plus haut, la matrice A est équivalente à $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ qui signifie que c'est trois vecteurs linéairement indépendants. On peut dire que $\text{Im}(A) = \{ \vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3 \}$ et c'est de dimension 3 dans \mathbb{R}^3 . Vect une base est donc ...

0,25 OIS

QUESTION # 2 (suite)

bah je croyais que vous avez dit qu'il était vide?

T

4. Puisque $\text{Ker}(A) = \{\vec{0}\}$ on peut dire que la matrice est injective et l'adimension de l'image est 3 et la dimension de A est 3 ce qui implique la matrice est surjective.

0,25/0,5

T

1/2

QUESTION # 2 (suite)

QUESTION #3 (4 points)

(0/1)

1. Vrai car Posons A une matrice inversible.

A peut se faire échelonner sous la forme $\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ 0 & x_4 & x_5 \\ 0 & 0 & x_6 \end{pmatrix}$

et toute matrice triangulaire est nécessairement diagonalisable NON.

(0,5/0,5)

2. Vrai Pour une matrice A de rang n, cela veut dire que la matrice contient n pivot et donc puisqu'il y a au maximum 1 pivot par colonne, la matrice A contient au moins n colonnes et donc le rang est ≤ au nombre de colonnes

3. Vrai Posons A une matrice inversible avec D sa forme diagonalisée

(0,25/0,5)

$$\text{Sachant que } D = \begin{pmatrix} x_1 & 0 & 0 \\ 0 & x_2 & 0 \\ 0 & 0 & x_3 \end{pmatrix} \quad A = P D P^{-1} \Rightarrow A^{-1} = P D^{-1} P^{-1}$$

$$D^{-1} = \begin{pmatrix} x_1 & 0 & 0 \\ 0 & x_2 & 0 \\ 0 & 0 & x_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{si } A \text{ n'est pas diagonalisable?}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{x_1} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{x_2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{x_3} \end{pmatrix} = D^{-1}$$

Sachant que la matrice D est formée des valeurs propres de A et que la matrice D^{-1} est formée des valeurs propres de A^{-1}
 avec A et x_i avec A^{-1} ; CQFD

4. Vrai si A rang 3 alors A peut s'écrire $A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ 0 & x_2 & x_4 \\ 0 & 0 & x_3 & x_4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$
 et lorsque qu'on pose = 0 il y a forcément un résultat différent que le résultat trivial qui n'a 4 variables pour 3 équations OK.

(0,5/0,5)

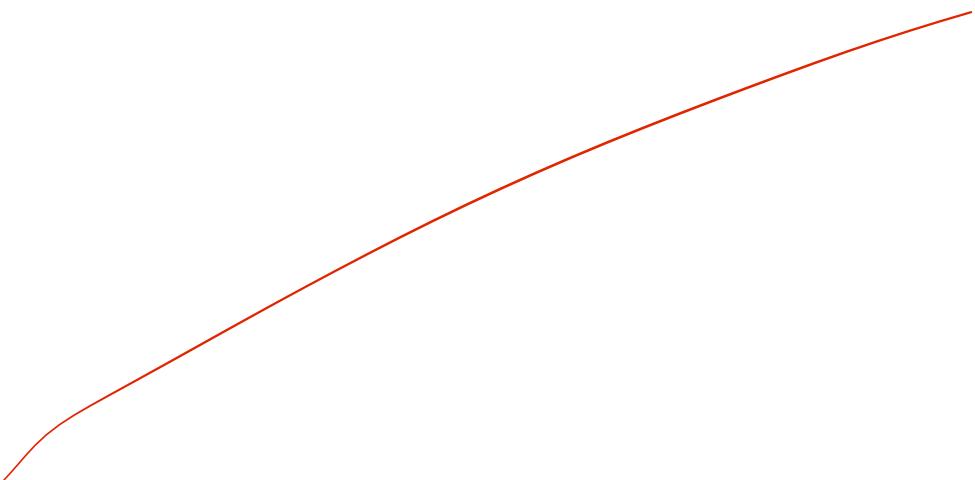
QUESTION #3 (suite)

5. Vrai. Prendons n vecteurs linéairement indépendants dans la dimension n . par définition, tout vecteur dans la dimension n peut s'écrire avec une combinaison linéaire des n vecteurs indépendant donc aucun autre vecteur peut être indépendant.

6. Vrai. prenons A et B deux matrices avec le même polynôme caractéristique

011.

QUESTION # 3 (suite)



QUESTION #4 (3 points)

2.5/3

1. $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} 0 &= \det(A - \lambda I) = \det \begin{pmatrix} 3-\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 2-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 2-\lambda \end{pmatrix} \\ &= (3-\lambda)((2-\lambda)(2-\lambda)-1) \\ &= (3-\lambda)(4-4\lambda+\lambda^2-1) \\ &= (3-\lambda)(\lambda^2-4\lambda+3) \\ &= (3-\lambda)((\lambda-3)(\lambda-1)) \\ &= -(\lambda-3)^2(\lambda-1) \end{aligned}$$

$$\lambda = 3 \text{ ou } \lambda = 1$$

Les valeurs propres sont 3 et 1. 3 à une multiplicité algébrique de 2 et 1 à une multiplicité algébrique de 1.

~~0.75~~
~~0.75~~

QUESTION #4 (suite)

$$2. E_3 \Rightarrow \text{Ker}(A - 3I)$$

$$\begin{aligned} A - 3I &= \begin{pmatrix} 3-3 & 0 & 0 \\ 0 & 2-3 & 1 \\ 0 & 1 & 2-3 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Ker?

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Permutation de colonnes

$$\begin{aligned} C_3 \leftarrow C_1 &\sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} C_2 \leftarrow C_2 + C_1 &\sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Ker(A-3I)

Base de E_3 ?

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$L_1 \leftarrow L_1 - L_2 \sim \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Base de E_3 ?
 0.75
 1

$$E_1 \Rightarrow \text{Ker}(A - I)$$

$$\begin{aligned} A - I &= \begin{pmatrix} 3-1 & 0 & 0 \\ 0 & 2-1 & 1 \\ 0 & 1 & 2-1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Ker?

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} C_2 \leftarrow C_2 + C_1 &\sim \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Ker(A-I)

exercice la
 réponse
 Base de E_1 = ?
 0.25
 0.5

QUESTION # 4 (suite)

3. A est diagonalisable car pour chaque valeur propre, leur multiplicité algébrique et géométrique sont égales. Quand $\lambda=3$ algéb=2 et $\dim(\text{Ker}(A-3I))=2$ et si $\lambda=1$ algé=1 et $\dim(\text{Ker}(A-I))=1$

$$D = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P^{-1} \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

~~0.75~~
~~0.75~~

$$\begin{matrix} L_2 \leftarrow L_1 \\ \sim \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \\ \sim \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} L_1 \leftarrow 2L_1 \\ \sim \end{matrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} L_1 \leftarrow L_1 + L_3 \\ \sim \end{matrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} L_1 \leftarrow \frac{L_1}{2} \\ L_2 \leftarrow \frac{L_2}{2} \end{matrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

✓

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

QUESTION # 4 (suite)

QUESTION # 5 (4 points)

$$1. A = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \det(A - \lambda I) = \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & -3 \\ 1 & 2-\lambda \end{pmatrix} = 0 \quad \textcircled{2}$$

$$= (2-\lambda)(2-\lambda) + 3$$

$$= 4 - 4\lambda + \lambda^2 + 3$$

$$= \lambda^2 - 4\lambda + 7 = 0$$

$$\frac{b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} = \frac{(-4) \pm \sqrt{-4^2 - 4 \cdot 1 \cdot 7}}{2 \cdot 1} \\ = \frac{(-4) \pm \sqrt{-12}}{2}$$

$$\text{D.S.I} \quad = \frac{(-4) + \sqrt{-12}}{2} ; \quad \frac{(-4) - \sqrt{-12}}{2} \\ = \frac{16}{2} + \frac{\sqrt{12}i}{2} ; \quad \frac{16}{2} - \frac{\sqrt{12}i}{2} \\ = 8 + \sqrt{3}i ; \quad = 8 - \sqrt{3}i$$

$8 + \sqrt{3}i$ et $8 - \sqrt{3}i$ sont les valeurs propres de A dans \mathbb{C}

QUESTION # 5 (suite)

$$2. \frac{1}{1-i} = \frac{1 \cdot (1+i)}{(1-i)(1+i)} = \frac{(1+i)}{(1+i-i-i \cdot i)} = \frac{1+i}{1+1} = \frac{1+i}{2} = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}i$$

$$\frac{1+i}{1-i} = (1+i) \cdot \frac{1}{(1-i)} = (1+i) \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}i \right) = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}i + \frac{1}{2}i + \frac{1}{2}i^2 \\ = 0 + 1i \quad / \quad \text{N}$$

3.

$$Z = \sqrt[4]{16} = |z| e^{i\theta} \quad \sqrt[4]{-16} = \sqrt[4]{16} \cdot \sqrt[4]{-1} \\ = -16 = 16 e^{i\pi}$$

$$\theta = \frac{z}{|z|} = \frac{-16}{16} = -1$$

$$\cos? = -1$$

$$\cos(\pi) = -1$$

$$\theta = \pi \quad /$$

$$Z = (16 e^{i\pi})^{-\frac{1}{4}} \\ = \sqrt[4]{16} e^{-\frac{i\pi}{4} k\pi}$$

$$k=0 \rightarrow \sqrt[4]{16} e^{\frac{i\pi}{4} 0} \\ k=1 \rightarrow \cancel{\sqrt[4]{16} e^{\frac{i\pi}{4} 1}} \\ k=2 \rightarrow \cancel{\sqrt[4]{16} e^{\frac{i\pi}{4} 2}} \\ k=3 \rightarrow \cancel{\sqrt[4]{16} e^{\frac{i\pi}{4} 3}}$$

0,5/1

QUESTION # 5 (suite)

$\text{Q: } \frac{z}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2}$

L1. $(1+i) = \sqrt{2} \cdot e^{i\frac{\pi}{2}}$ $\Rightarrow (1+i)^5 = (\sqrt{2} \cdot e^{i\frac{\pi}{2}})^5 = (\sqrt{2}^5 \cdot e^{i\frac{5\pi}{2}}) = 0//$

QUESTION # 5 (suite)

QUESTION # 6 (4 points)

$$1. \quad B = (b_1, b_2, b_3) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Trois vecteurs linéairement indépendants qui engendre un espace de dim 3

$$2. \quad (C | B) \Rightarrow (I | P_{C \rightarrow B}) \quad \text{Il y a 3 pivots pour une matrice de rang 3}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right)$$



Autre page
 ↴

QUESTION # 6 (suite)

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right)$$

$$\begin{aligned} L_2 &\leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 &\leftarrow L_3 - L_1 \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & -1 \end{array} \right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} L_1 &\leftarrow L_1 + L_2 \\ &\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 2 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & -1 \end{array} \right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} L_1 &\leftarrow L_1 - 2L_3 \\ L_2 &\leftarrow L_2 - 2L_3 \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 2 & -1 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & -1 \end{array} \right) \end{aligned}$$

$$P_{CEB} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 1 & -1 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$



QUESTION # 6 (suite)

$$3. P_{B \leftarrow B} = Q = \left([b_1]_D, [b_2]_D, [b_3]_D \right)$$

$$P_{B \leftarrow D} = Q^{-1} = \left([d_1]_B, [d_2]_B, [d_3]_B \right) = \begin{pmatrix} -1 & \frac{1}{2} & 0 \\ -1 & \frac{1}{2} & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$d_1 = -1b_1 - 1b_2 + b_3 \quad d_1 = -1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - 1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad d_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$d_2 = b_1 + 2b_2 - b_3 \Rightarrow d_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - 1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow d_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$d_3 = -1b_2 + b_3 \quad d_3 = 1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad d_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$D = (d_1, d_2, d_3) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \quad \checkmark$$

4.

$$[Z] = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} [Z]_B &= P_{B \leftarrow D} [Z]_D \\ &= \begin{pmatrix} -1 & \frac{1}{2} & 0 \\ -1 & \frac{1}{2} & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$[Z]_B = \begin{pmatrix} -5 \\ -8 \\ 6 \end{pmatrix}$$



QUESTION # 6 (suite)

Page supplémentaire

Page supplémentaire

Page supplémentaire